

Silná, slabá a ještě slabší variační formulace a metody konečných prvků

Online seminář aplikované matematiky, ložnice, 1. června 2021

D. Lukáš, L. Foltyn, A. Bílek

email: dalibor.lukas@vsb.cz

 VŠB UNIVERZITA OSTRAVA	FAKULTA ELEKTROTECHNIKY A INFORMATIKY	KATEDRA APLIKOVANÉ MATEMATIKY
--	---	-------------------------------------

Úvod

Motivace: DDM pro časo-prostorové diskretizace, Prof. Steinbach (Graz)

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial u}{\partial t}(x, t) - \Delta_x u(x, t) = f(x, t), \quad (x, t) \in \Omega \times (0, T), \\ u(x, t) = 0, \quad (x, t) \in \Gamma_D \times (0, T), \\ \frac{du}{dn}(x, t) = g(x, t), \quad (x, t) \in \Gamma_N \times (0, T), \\ u(x, 0) = 0, \quad x \in \Omega. \end{array} \right.$$

V této přednášce se omezíme na 1d úlohy.

Okrajová úloha

$$(P_x) \quad \left\{ \begin{array}{l} -u''(x) = f(x), \quad x \in (0, 1), \\ u(0) = 0, \\ u'(1) = g. \end{array} \right.$$

Počáteční úloha

$$(P_t) \quad \left\{ \begin{array}{l} u'(t) + a(t)u(t) = f(t), \quad t \in (0, 1), \\ u(0) = 0. \end{array} \right.$$

Silná, slabá a ještě slabší variační formulace a metody konečných prvků

Osnova

- Silná variační formulace
 - existence, inf-sup podmínka, jednoznačnost, stabilita,
 - stabilní Galerkinova (MKP) aproximace, konvergence.
- Slabá variační formulace
- Ještě slabší variační formulace

Silná, slabá a ještě slabší variační formulace a metody konečných prvků

Osnova

- Silná variační formulace
 - existence, inf-sup podmínka, jednoznačnost, stabilita,
 - stabilní Galerkinova (MKP) aproximace, konvergence.
- Slabá variační formulace
- Ještě slabší variační formulace

Silná variační formulace

Okrajová úloha: $f \in L^2(0, 1)$, $g \in \mathbb{R}$

$$(S_x) \left\{ \begin{array}{l} \text{Hledáme } u_H \in U := H_{0,1}^2(0, 1) := \{w \in H^2(0, 1) : w(0) = w'(1) = 0\} : \\ - \underbrace{\int_0^1 u_H''(x)v(x)dx}_{=:\langle Au, v \rangle} = \underbrace{\int_0^1 f(x)v(x)dx}_{=:\langle b, v \rangle} \quad \forall v \in V := L^2(0, 1), \\ u(x) := u_H(x) + gx. \end{array} \right.$$

Počáteční úloha: $a \in L^\infty(0, 1)$, $f \in L^2(0, 1)$

$$(S_t) \left\{ \begin{array}{l} \text{Hledáme } u \in U := H_0^1(0, 1) := \{w \in H^1(0, 1) : w(0) = 0\} : \\ \underbrace{\int_0^1 [u'(x) + a(x)u(x)]v(x)dx}_{=:\langle Au, v \rangle} = \underbrace{\int_0^1 f(x)v(x)dx}_{=:\langle b, v \rangle} \quad \forall v \in V := L^2(0, 1). \end{array} \right.$$

Hledáme $u \in U$: $Au = b$ na V' , kde U, V Hilbertovy prostory, $A \in \mathcal{L}(U, V')$.

Silná variační formulace

Existence řešení $\Leftrightarrow b \in \text{Im } A$

Věta o uzavřeném grafu (Closed range theorem):

$$\text{Im } A \text{ je uzavřený ve } V' \Leftrightarrow \text{Im } A = (\text{Ker } A')^0 \Leftrightarrow \dots$$

Budeme tedy předepisovat podmínku řešitelnosti

$$\forall v \in V : \langle Au, v \rangle = 0 \quad \forall u \in U \Rightarrow \langle b, v \rangle = 0.$$

t.j.

$$(S_x) \quad \forall v \in L^2(0, 1) : - \int_0^1 u''(x)v(x)dx = 0 \quad \forall u \in H_{0,;,0}^2(0, 1) \Rightarrow \int_0^1 f(x)v(x)dx = 0,$$

$$(S_t) \quad \forall v \in L^2(0, 1) : \int_0^1 [u'(x) + a(x)u(x)] v(x)dx = 0 \quad \forall u \in H_0^1(0, 1) \Rightarrow \int_0^1 f(x)v(x)dx = 0.$$

Směrem k jednoznačnosti

Hledáme $u \in (\text{Ker } A)^\perp \subset U : Au = b$ na V' , kde U, V Hilbertovy prostory, $A \in \mathcal{L}(U, V')$.

Silná variační formulace

Inf-sup podmínka (odraženost nejmenšího nenulového singulárního čísla)

$$\exists c > 0 \forall u \in (\text{Ker } A)^\perp : \underbrace{\|Au\|_{V'}}_{\sup_{v \in V \setminus \{0\}} \frac{\langle Au, v \rangle}{\|v\|_V}} \geq c \|u\|_U$$

t.j.

$$\exists c > 0 : \inf_{u \in (\text{Ker } A)^\perp \setminus \{0\}} \sup_{v \in V \setminus \{0\}} \frac{\langle Au, v \rangle}{\|u\|_U \|v\|_V} \geq c.$$

Jednoznačnost

$$\begin{aligned} u_1 \in (\text{Ker } A)^\perp : Au_1 = b \\ u_2 \in (\text{Ker } A)^\perp : Au_2 = b \end{aligned} \Rightarrow \sup_{v \in V \setminus \{0\}} \frac{\overbrace{\langle A(u_1 - u_2), v \rangle}^{=0}}{\|v\|_V} \geq c \|u_1 - u_2\|_U \geq 0 \Rightarrow u_1 = u_2$$

Stabilita

$$u \in (\text{Ker } A)^\perp : Au = b \Rightarrow c \|u\|_U \leq \sup_{v \in V \setminus \{0\}} \frac{\langle Au, v \rangle}{\|v\|_V} = \sup_{v \in V \setminus \{0\}} \frac{\langle b, v \rangle}{\|v\|_V} = \|b\|_{V'}$$

Silná variační formulace

Inf-sup podmínka — technika důkazu

Stačí ukázat:

$$\exists c > 0 \forall u \in (\text{Ker } A)^\perp \exists v \in V \setminus \{0\} : \langle Au, v \rangle \geq c \|u\|_U \|v\|_V.$$

Stačí najít $L \in \mathcal{L}(U, V)$ t.j. $\|Lu\|_V \leq C_L \|u\|_U$ tak, že $L'A$ je eliptický na $(\text{Ker } A)^\perp$, viz

$$\langle Au, \underbrace{Lu}_{=v} \rangle \geq c_{L'A} \|u\|_U^2 \geq \underbrace{\frac{c_{L'A}}{C_L}}_{=:c} \|u\|_U \|v\|_V.$$

$$(S_x) \quad - \int_0^1 u''(x) \underbrace{v(x)}_{:= -u''(x)} dx = |u|_2^2 \stackrel{u'(1)=0}{\geq} c_1 (|u|_1^2 + |u|_2^2) \stackrel{u(0)=0}{\geq} c \|u\|_2^2.$$

$$(S_t) \quad \int_0^1 [u'(x) + a(x)u(x)] \underbrace{v(x)}_{:= u'(x) + a(x)u(x)} dx \stackrel{a(x)=a>0, u(0)=0}{\geq} c \|u\|_1^2$$

Silná, slabá a ještě slabší variační formulace a metody konečných prvků

Osnova

- Silná variační formulace
 - existence, inf-sup podmínka, jednoznačnost, stabilita,
 - stabilní Galerkinova (MKP) aproximace, konvergence.
- Slabá variační formulace
- Ještě slabší variační formulace

Silná variační formulace

Diskrétní inf-sup podmínka, stabilní Galerkinova aproximace

U_n, V_m konečně-dimenzionální podprostory U, V splňující:

$$\exists c > 0 \forall u_n \in U_n \cap (\text{Ker } A)^\perp \exists v_m \in V_m \setminus \{0\} : \langle Au_n, v_m \rangle \geq c \|u_n\|_U \|v_m\|_V.$$

např.

$$(S_x) \quad U_n \subset C^1(0, 1) \text{ po částech kubické, } V_m \text{ po částech lineární, } L(u_n) := -u_n''$$

$$(S_t) \quad U_n \subset C(0, 1) \text{ po částech lineární, } V_m \text{ po částech konstantní, } L(u_n) := u_n' + au_n$$

Konvergence

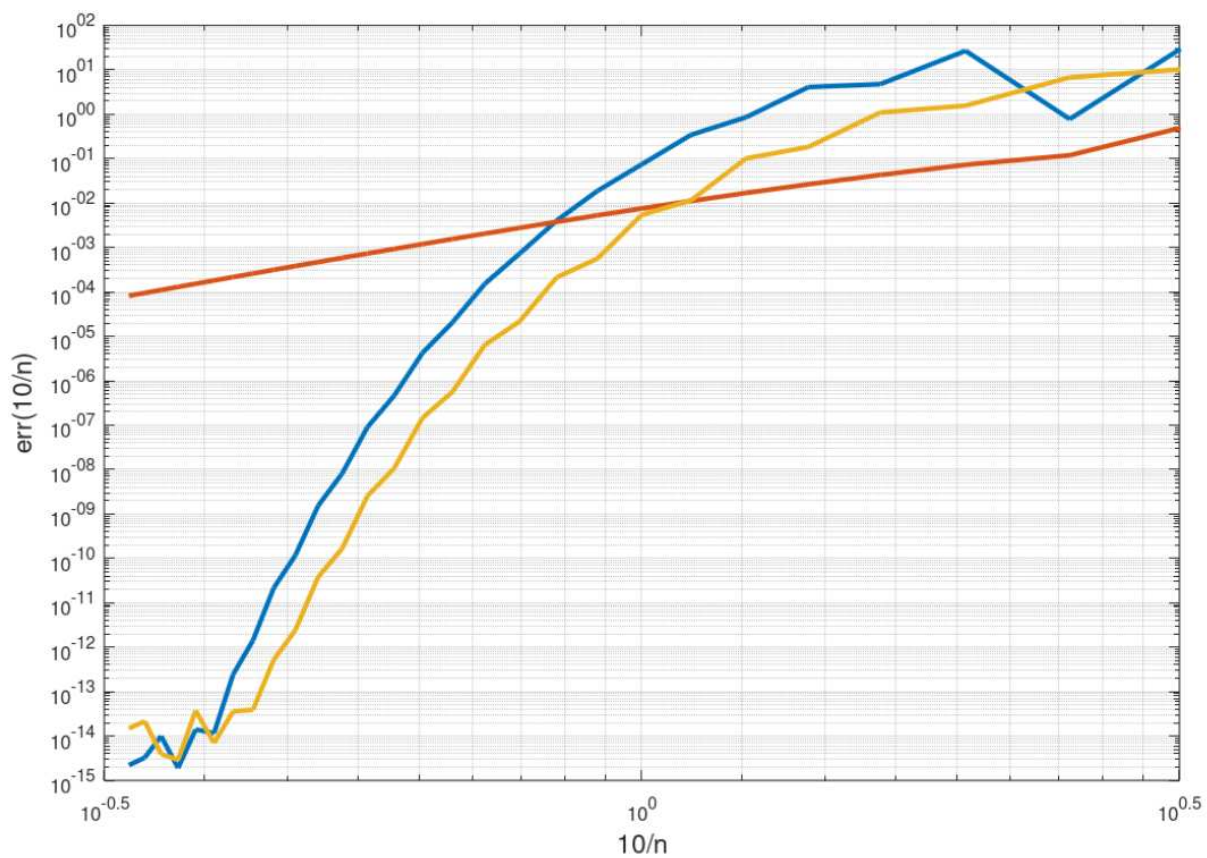
$$\|u - u_n\|_U \leq \left(1 + \frac{C}{c}\right) \|u - w_n\|_U \quad \forall w_n \in U_n$$

MKP, Runge-Kutta $\rightsquigarrow \|u - u_n\| \leq Kn^{-p} |u|_{p+1}, p > 0.$

Spektrální metody $\rightsquigarrow \|u - u_n\| \leq \tilde{K} 10^{-n}, u$ analytická.

Silná variační formulace

Konvergence Runge-Kutta vers. spektrálních metod (Bc. práce A. Bílka)



Silná, slabá a ještě slabší variační formulace a metody konečných prvků

Osnova

- Silná variační formulace
 - existence, inf-sup podmínka, jednoznačnost, stabilita,
 - stabilní Galerkinova (MKP) aproximace, konvergence.
- Slabá variační formulace
- Ještě slabší variační formulace

Slabá variační formulace

Okrajová úloha: $f \in H_0^1(0, 1)'$, $g \in \mathbb{R}$

$$(V_x) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{Hledáme } u \in U := V := H_0^1(0, 1) := \{w \in H^1(0, 1) : w(0) = 0\} : \\ \underbrace{\int_0^1 u'(x)v'(x)dx}_{=:\langle Au, v \rangle} = \underbrace{\langle f, v \rangle + gv(1)}_{=:\langle b, v \rangle} \quad \forall v \in V. \end{array} \right.$$

Slabá formulace nám v 1d např. umožní uvažovat bodové zdroje/síly (Dirac)

$$\langle \delta_a, v \rangle := v(a) \stackrel{v(0)=0}{=} - \int_0^1 \eta(a-x)v'(x)dx,$$

kde η je Heavisideova funkce.

Symetrická formulace

Hledáme $u \in (\text{Ker } A)^\perp \subset V$: $Au = b$ na V' , kde V Hilbertův prostor, $A \in \mathcal{L}(V, V')$.

Slabá variační formulace

Elipticita (odraženost vlastních čísel) \Rightarrow jednoznačnost, stabilita

$$\exists c > 0 \forall v \in (\text{Ker } A)^\perp : \langle Av, v \rangle \geq c \|v\|_V^2.$$

Opět využíváme Poincarého nerovnost

$$(V_x) \quad \int_0^1 [v'(x)]^2 dx \stackrel{v(0)=0}{\geq} c \|v\|_1^2.$$

Konformní Galerkinova (MKP) aproximace dědí elipticitu

$V_n \subset V$ konečně-dimenzionální podprostor:

$$\forall v_n \in V_n \cap (\text{Ker } A)^\perp : \langle Av_n, v_n \rangle \geq c \|v_n\|_V^2.$$

Silná, slabá a ještě slabší variační formulace a metody konečných prvků

Osnova

- Silná variační formulace
 - existence, inf-sup podmínka, jednoznačnost, stabilita,
 - stabilní Galerkinova (MKP) aproximace, konvergence.
- Slabá variační formulace
- **Ještě slabší variační formulace**

Ještě slabší variační formulace

Okrajová úloha: $f \in H_{0,;,0}^2(0,1)'$, $g \in \mathbb{R}$

$$(U_x) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{Hledáme } u \in U := L^2(0,1) : \\ - \underbrace{\int_0^1 u(x)v''(x)dx}_{=:\langle Au,v \rangle} = \underbrace{\langle f, v \rangle + gv(1)}_{=:\langle b,v \rangle} \quad \forall v \in V := H_{0,;,0}^2(0,1). \end{array} \right.$$

Počáteční úloha: $a \in L^\infty(0,1)$, $f \in H_0^1(0,1)'$

$$(U_t) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{Hledáme } u \in L^2(0,1) : \\ \underbrace{\int_0^1 [-u(x)v'(x) + a(x)u(x)v(x)] dx}_{=:\langle Au,v \rangle} = \underbrace{\langle f, v \rangle}_{=:\langle b,v \rangle} \quad \forall v \in V := H_0^1(0,1). \end{array} \right.$$

Hledáme $u \in (\text{Ker } A)^\perp \subset U$: $Au = b$ na V' , kde U, V Hilbertovy prostory, $A \in \mathcal{L}(U, V')$.

Ještě slabší variační formulace

Inf-sup podmínka

$$(U_x) \quad - \int_0^1 u(x)v''(x)dx \quad v := - \int_0^x \int_0^y u(z)dzdy \quad \|u\|_0^2.$$

$$(U_t) \quad \int_0^1 [-u(x)v'(x) + a(x)u(x)v(x)] dx \quad a(x) := 0, v(x) := - \int_0^x u(y)dy \quad \|u\|_0^2$$

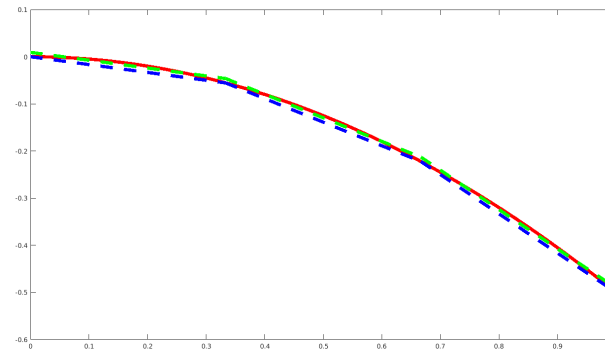
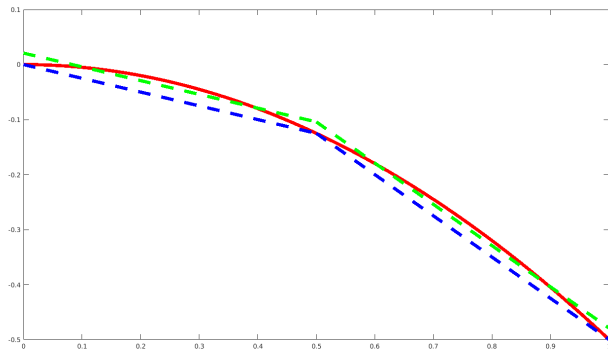
Stabilní Galerkinova aproximace

$$(U_x) \quad U_n \text{ po částech lin.}, V_m \subset C^1(0,1) \text{ po částech kub.}, L(u_n) := - \int_0^x \int_0^y u_n(z)dzdy$$

$$(U_t) \quad U_n \text{ po částech konstantní}, V_m \subset C(0,1) \text{ po částech lineární}, L(u_n) := - \int_0^x u_n(y)dy$$

Silná, slabá a ještě slabší MKP aproximace

MKP pro okrajovou úlohu: $f(x) := 1$, 2 prvky, 3 prvky



MKP pro okrajovou úlohu: $f(x) := \sin((\pi/2)x)$, $\|u - u^h\|_0$

